

Transvections, dilatations et sous-groupes distingués du groupe linéaire

Dans cette feuille d'exercices, on s'intéresse à des familles d'endomorphismes (transvections et dilatations) de E qui permettent d'étudier les sous-groupes distingués de $\text{GL}(E)$ et $\text{SL}(E)$.

Dans toute la feuille, on fixe un corps commutatif k et un k -espace vectoriel E de dimension finie n .

1 Préliminaires

Exercice 1 (*Endomorphismes de rang 1*, première question du sujet Math Généré 2017)

On définit une application $b : E \times E^* \rightarrow \text{L}(E)$ de la manière suivante : pour tout vecteur $a \in E$ et toute forme $f \in E^*$, on note $b_{a,f} : E \rightarrow E$ défini par $b_{a,f}(x) = f(x)a$.

1. Démontrez que l'image de b est l'ensemble des endomorphismes de rang ≤ 1 .
2. Matriciellement : toute matrice de rang 1 est de la forme $X {}^t Y$ avec X, Y deux vecteurs colonne.
3. Démontrez que $b_{a,f} = 0$ si et seulement si $a = 0$ ou $f = 0$.
4. Démontrez que si $b_{a,f} = b_{a',f'} \neq 0$, alors il existe $\lambda \in k^*$ tel que $(a', f') = (\lambda a, \lambda^{-1} f)$.

On s'intéresse maintenant aux endomorphismes qui *diffèrent de l'identité par un endomorphisme de rang 1*.

Exercice 2 (*Identité + un endomorphisme de rang 1*)

On fixe $(a, f) \in E \times E^*$ et on pose $u(x) = x + f(x)a$, c'est-à-dire $u = \text{id} + b_{a,f} \in \text{L}(E)$.

1. Démontrez que $\det(u) = 1 + f(a)$. (*Soit $H = \ker(f)$. Observez que $u(x) \equiv (1 + f(a))x \pmod{H}$.*)
2. Démontrez que $\chi_u(T) = (T - 1)^{n-1}(T - (1 + f(a)))$.

Exercice 3 (*Transvections et dilatations*)

On étudie ici les applications linéaires $u_{a,f} : E \rightarrow E$ de la forme $u_{a,f}(x) = x + f(x)a$ qui sont *inversibles* et *distinctes de l'identité*. Ceci signifie (voir exercices précédents) que $a \neq 0$, $f \neq 0$ et $f(a) \neq -1$. En particulier $D := \text{Vect}(a)$ est une droite et $H := \ker(f)$ est un hyperplan, que l'on dit *associés à u* .

1. Soient $g \in \text{GL}(E)$ et $u' = gug^{-1}$. Démontrez que u' est une transformation du même type que u , avec pour éléments associés $D' = g(D)$ et $H' = g(H)$.
2. Démontrez qu'on a l'alternative suivante :
 - (D) u est diagonalisable ; de manière équivalente $D \not\subset H$; de manière équivalente $f(a) \neq 0$.
On dit alors que u est une *dilatation*.
 - (T) u n'est pas diagonalisable ; de manière équivalente $D \subset H$; de manière équivalente $f(a) = 0$.
On dit alors que u est une *transvection*.

Exercice 4 (*Centre de $\text{GL}(E)$*)

Démontrez qu'un endomorphisme $g \in \text{GL}(E)$ qui commute avec tous les éléments de $\text{SL}(E)$ est une homothétie. En particulier, le centre de $\text{GL}(E)$ est le sous-groupe des homothéties et le centre de $\text{SL}(E)$ est isomorphe au groupe $\mu_n(k)$ des racines n -ièmes de l'unité de k .

(Utiliser le fait que g commute avec toutes les transvections.)

Exercice 5 (*Transvections d'hyperplan fixé ou de droite fixée*)

Soient H un hyperplan, et D une droite, de l'espace vectoriel E .

1. On note $T(H)$ la réunion de l'ensemble des transvections d'hyperplan H et de l'identité.
 - (a) Démontrez que $T(H) = \{u \in \text{SL}(E); u|_H = \text{id}_H\}$ et que c'est un sous-groupe de $\text{SL}(E)$. Donnez une représentation matricielle de $T(H)$ dans une base bien choisie.
 - (b) Démontrez que pour toute forme linéaire f_0 de noyau H , l'application $a \mapsto u_{a,f_0}$ induit un isomorphisme de groupes $H \xrightarrow{\sim} T(H)$.
2. On note $U(D)$ la réunion de l'ensemble des transvections de droite D et de l'identité.
 - (a) Démontrez que $U(D) = \{u \in \text{SL}(E); u \equiv \text{id} \pmod{D}\}$ et que c'est un sous-groupe de $\text{SL}(E)$. Donnez une représentation matricielle de $U(D)$ dans une base bien choisie.
 - (b) Démontrez que pour tout vecteur directeur a_0 de D , l'application $f \mapsto u_{a_0,f}$ induit un isomorphisme de groupes $D^\perp \xrightarrow{\sim} U(D)$, où $D^\perp = \{f \in E^*, f|_D = 0\}$ est l'orthogonal de D .
3. On suppose que $D \subset H$ et on choisit a_0 et f_0 tels que $D = \text{Vect}(a_0)$ et $H = \ker(f_0)$. Démontrez que l'application $\lambda \mapsto u_{\lambda a_0, f_0}$ induit un isomorphisme de groupes $(k, +) \xrightarrow{\sim} T(H) \cap U(D)$.
4. Donnez la représentation matricielle de $T(H) \cap U(D)$ lorsque $H = \ker(e_j^*)$ et $D = \text{Vect}(e_i)$, où $\{e_1, \dots, e_n\}$ est une base de E et $\{e_1^*, \dots, e_n^*\}$ est sa base duale. (*Il s'agit des matrices $T_{i,j}(\lambda)$!*)

2 Simplicité et sous-groupes distingués

2.1 Rappel sans preuve des résultats principaux

(*Les résultats de cette sous-section pourront être commentés et partiellement démontrés en TD.*)

Le résultat fondamental de la théorie est la simplicité du groupe spécial linéaire (voir [Pe96], IV.4.1) :

Théorème 1. *Le groupe $\text{PSL}(E)$ est simple, sauf si $n = 2$, $k = \mathbb{F}_2$ ou $n = 2$, $k = \mathbb{F}_3$.*

Cet énoncé se déduit des deux suivants (que l'on trouve dans [Pe96], IV.2.11-212 et IV.2.17) :

Théorème 2. *Les transvections engendrent $\text{SL}(E)$. Les transvections et les dilatations engendrent $\text{GL}(E)$.*

Théorème 3. *Deux transvections quelconques sont conjuguées dans $\text{GL}(E)$. Si $n \geq 3$, elles le sont aussi dans $\text{SL}(E)$.*

Les classes de conjugaison de transvections dans $\text{SL}(E)$ lorsque $n = 2$ sont décrites dans [Pe96], IV.2.18. On peut retenir que la simplicité, qui est une propriété *algébrique* (relative à la seule structure du groupe), est démontrée dans le cas de $\text{PSL}(E)$ par des méthodes *géométriques* (relatives à l'action du groupe sur l'espace). Les théorèmes 2 et 3 montrent que les transvections jouissent de propriétés qui les rendent particulièrement adaptées pour cet objectif :

- (i) elles forment une famille génératrice ;
- (ii) elles sont proches de l'identité (par définition), ce qui les rend « sympathiques individuellement » ;
- (iii) elles sont toutes conjuguées dans $\text{SL}(E)$ si $n \geq 3$, ce qui les rend « sympathiques collectivement ».

Pour terminer ce rappel, indiquons une conséquence facile du théorème 1 ([Pe96], IV.3.1) :

Théorème 4. (1) $D(\text{GL}(E)) = \text{SL}(E)$ sauf dans le cas $n = 2$, $k = \mathbb{F}_2$.

(2) On a $D(\text{SL}(E)) = \text{SL}(E)$ sauf dans les deux cas $n = 2$, $k = \mathbb{F}_2$ et $n = 2$, $k = \mathbb{F}_3$.

2.2 Application aux sous-groupes distingués de $\mathrm{GL}(E)$ et $\mathrm{SL}(E)$

On considère ici les résultats de la sous-section précédente comme connus. Nous allons utiliser la simplicité de $\mathrm{PSL}(E)$ pour faire la liste des sous-groupes distingués de $\mathrm{GL}(E)$ et $\mathrm{SL}(E)$. Pour simplifier, nous écarterons les cas particuliers où $n = 2$ et $|k| \leq 3$.

On part d'une petite observation innocente.

Exercice 6 (*Sous-groupes du centre, sur-groupes du groupe dérivé*)

Soit G un groupe, $Z(G)$ son centre et G' son groupe dérivé.

1. Montrez que tout sous-groupe de $Z(G)$ est distingué dans G .
2. Montrez que tout sur-groupe de G' (i.e. sous-groupe de G contenant G') est distingué dans G .

Les deux exercices suivants fournissent une sorte de réciproque, dans le cas de $\mathrm{SL}(E)$ et $\mathrm{GL}(E)$.

Exercice 7 (*Les sous-groupes distingués de $\mathrm{SL}_n(k)$ sont les sous-groupes du centre*)

1. Soit G un groupe de centre Z et H un sous-groupe. On suppose que $G = G'$ et $G = HZ$. Montrez que $G = H$.
2. On pose maintenant $G = \mathrm{SL}_n(k)$ et on écarte les cas particuliers où $n = 2$ et $|k| \leq 3$, de sorte que l'hypothèse $G = G'$ est vérifiée d'après le théorème 4 ci-dessus. Déduisez-en que tout sous-groupe distingué $H \triangleleft G$ distinct de G est inclus dans le centre Z .
(Indication : considérez le sous-groupe HZ et utilisez la bijection entre sous-groupes distingués de G contenant Z et sous-groupes distingués de G/Z .)

Exercice 8 (*Les sous-groupes distingués de $\mathrm{GL}_n(k)$ sont les sous-groupes du centre et les sur-groupes du groupe dérivé $\mathrm{SL}_n(k)$*)

On écarte les cas particuliers où $n = 2$ et $|k| \leq 3$. On note $G = \mathrm{GL}_n(k)$ et on considère un sous-groupe distingué $H \triangleleft G$.

1. Montrez que $H \cap \mathrm{SL}_n(k)$ est égal, soit à $\mathrm{SL}_n(k)$, soit à un sous-groupe $C \subset Z(\mathrm{SL}_n(k))$ qui est fini d'ordre d , avec $d|n$ et d inversible dans k .
2. On suppose que $H \cap \mathrm{SL}_n(k) = \mathrm{SL}_n(k)$ et on note M l'image de $\det : H \rightarrow k^\times$. Démontrez que

$$H = \det^{-1}(M) = \{g \in \mathrm{GL}_n(k), \det(g) \in M\}.$$

3. On suppose que $H \cap \mathrm{SL}_n(k) = C$ comme dans 1.
 - (a) Soit $h \in H$ et $g \in G$. Démontrez qu'il existe $c \in C$ tel que $ghg^{-1} = ch$. (Indication : regardez le déterminant de $ghg^{-1}h^{-1}$.) Déduisez-en que $g^d h g^{-d} = h$.
 - (b) Démontrez que toute transvection est une puissance d -ième. (Indication : pensez à l'exercice 5 et montrez par exemple que $u_{a,f}$ est la puissance d -ième de $u_{(1/d)a,f}$.)
 - (c) Déduisez de ceci et de (a) et (b) que h commute avec toutes les transvections. Utilisant l'exercice 4, déduisez-en que h est une homothétie. Ainsi $H \subset Z(\mathrm{GL}_n(k))$.

En résumé, hors de cas où $n = 2$ et $|k| \leq 3$, les sous-groupes distingués de $\mathrm{GL}_n(k)$ se répartissent en deux familles, indicées par les sous-groupes $M \subset k^\times$:

- les sous-groupes $H_M := \det^{-1}(M) = \{g \in \mathrm{GL}_n(k), \det(g) \in M\}$, qui contiennent $\mathrm{SL}_n(k)$,
- les sous-groupes $H'_M := M \subset Z(\mathrm{GL}_n(k))$, inclus dans le centre.

3 Étude des groupes de transvections

Exercice 9 (Commutants de groupes de transvections)

On rappelle que dans un groupe G , le *commutant* d'une partie $A \subset G$ est l'ensemble des $g \in G$ qui commutent avec tous les éléments de A .

1. Soit u une transvection d'hyperplan H et de droite D . Démontrez que le commutant de u dans $\mathrm{GL}(E)$ est l'ensemble des $g \in \mathrm{GL}(E)$ tels que $g(H) = H$, $g(D) = D$ et que les homothéties induites par g sur les droites H^\perp et D ont des rapports inverses. En une formule :

$$\mathrm{Comm}_{\mathrm{GL}(E)}(u) = \left\{ g \in \mathrm{GL}(E); g(H) = H, g(D) = D \text{ et } \begin{pmatrix} g_{H^\perp} & 0 \\ 0 & g_D \end{pmatrix} \in \mathrm{SL}(H^\perp \oplus D) \right\}.$$

2. Démontrez que le commutant de $T(H)$ dans $\mathrm{GL}(E)$ est égal au sous-groupe engendré par les homothéties et $T(H)$, isomorphe à $Z \times T(H)$ où Z est le centre de $\mathrm{GL}(E)$.

Exercice 10 (Normalisateurs de groupes de transvections)

On rappelle que dans un groupe G , le *normalisateur* d'une partie $A \subset G$ est l'ensemble des $g \in G$ tels que $g^{-1}Ag = A$. Démontrez que le normalisateur de $T(H)$ dans $\mathrm{GL}(E)$ est égal au stabilisateur de H pour l'action de $\mathrm{GL}(E)$ sur E , c'est-à-dire à l'ensemble des $g \in \mathrm{GL}(E)$ tels que $g(H) = H$.

Exercice 11 (Dualité dans la définition de transvection)

Pour tout $u \in \mathrm{L}(E)$, on note u^* ou ${}^t u$ la transposée de u , définie par $u^*(\varphi) = \varphi \circ u$.

1. Démontrez que $u : E \rightarrow E$ est une transvection d'hyperplan H et de droite D si et seulement si $u^* : E^* \rightarrow E^*$ est une transvection d'hyperplan D^\perp et de droite H^\perp .
2. Pour souligner la dépendance en E , on utilise maintenant les notations $T(E, H)$ et $U(E, D)$ pour les groupes de transvections de $\mathrm{SL}(E)$ introduits dans l'exercice 5. Démontrez qu'on a un isomorphisme de groupes :

$$\begin{aligned} T(E, H) &\xrightarrow{\sim} U(E^*, H^\perp) \\ u &\longmapsto u^*. \end{aligned}$$

3. Déduisez de ceci une démonstration par dualité des résultats de la question 2 de l'exercice 5.
4. En dualisant les résultats des exercices 9 et 10, décrivez le commutant et le normalisateur de $U(E, D)$.

Références

[Pe96] D. PERRIN, Cours d'algèbre, Ellipses, 1996.